

Изобретение относится к машиностроению, в частности к оборудованию для захвата деталей.
Держатель состоит из корпуса 1 с фланцем 2, в котором расположена тяга 3 с возможностью осевого перемещения. К тяге 3 прикреплен сферический палец 4 с возможностью вращения во внутреннем пазу, выполненном в тяге. При этом на тяге 3 жестко закреплен диск 7, который выполняет функцию механизма регулирования зажатия и освобождения заготовки. К пальцу 4 крепится диск 5, на котором закреплены съемные элементы 6. Диск 7 взаимодействует с рычагами 8 в виде зажимов, которые могут открываться или закрываться, и подпружинены посредством пружин 9, установленных на оси 10. Для предотвращения осевого смещения, ось 10 заблокирована кольцом 11.

П. формулы: 4

Фиг.: 3

