

Изобретение относится к конструкции летательных аппаратов и может быть использовано в системах управления и торможения летательных аппаратов.

Механизм управления летательным аппаратом включает две поворотные секции (1) и (2), установленные на тыльной стороне крыла. Поворотные секции (1) и (2) смонтированы на общей оси (5), посередине которой расположен электродвигатель (7) с двумя выходными полыми валами (8) и (9), один из которых (8) жестко связан с наклонным полым валом (10), на котором установлен зубчатый двухвенцовый (12, 13) сателлитный блок (11), с одной стороны которого размещены два неподвижных зубчатых колеса (14) и (15) с разным числом зубьев, которые связаны попеременно с боковой неподвижной крышкой (18) посредством двух муфт (16) и (17). С другой стороны сателлитного блока (11) установлено зубчатое подвижное колесо (20), связанное шарниром (3) с одной из поворотных секций (1). Вторым полым валом (9) жестко связан со вторым наклонным полым валом (21), на котором установлен второй зубчатый двухвенцовый (23, 24) сателлитный блок (22), с одной стороны которого размещено зубчатое неподвижное колесо (25), связанное со второй боковой неподвижной крышкой (29) посредством другой муфты (26). С другой стороны сателлитного блока (22) размещено другое зубчатое подвижное колесо (31), связанное шарниром (4) с поворотной секцией (2).

П. формулы: 1
 Фиг.: 8

