

Изобретение относится к конструкции летательных аппаратов и может быть использовано в системах управления и торможения летательных аппаратов.

Механизм управления летательным аппаратом включает две поворотные секции (1) и (2), установленные на тыловой стороне крыла, которые приводятся во вращение приводными механизмами с зубчатыми колесами. Поворотные секции (1) и (2) смонтированы на общей оси (5), а посередине оси (5) расположен электродвигатель (7) с двумя выходными полыми валами (8) и (9). Один полый выходной вал (8) жестко связан с наклонным полым валом (10), на котором установлен двухвенцовый (12) и (13) сателлитный блок (11), с одной стороны которого размещены два центральных зубчатых колеса (14) и (15) с разным числом зубьев, которые связаны попеременно с крышкой (18) посредством двух муфт (16) и (17). С другой стороны сателлитного блока (11) установлено зубчатое колесо (20), связанное шарниром (3) с секцией (1). Второй полый выходной вал (9) жестко связан с наклонным полым валом (21), на котором установлен второй двухвенцовый (23) и (24) сателлитный блок (22), с одной стороны которого размещено зубчатое колесо (25) которое связано со второй крышкой (29) посредством другой муфты (26). С другой стороны сателлитного блока (22) размещено другое зубчатое колесо (31), связанное шарниром (4) с секцией (2).

П. формулы: 1

Фиг.: 8

